フィードバックの抑制を考慮した逆システム設計と 音場共有システムへの応用*

☆河野峻也, △井上裕介, 池田雄介, 渡邉祐子, 伊勢史郎 (東京電機大/JST, CREST)

1 はじめに

境界音場制御の原理に基づく3次元音場再生シ ステム (BoSC システム) が実用レベルに近づき つつある [1]。複数の BoSC システムをインター ネットで接続することにより、遠隔に位置する 複数の演奏家がアンサンブルを行うことが可能 な音場共有システムの開発が進められているが, 一般的な通信システムと同様のフィードバック の問題が存在する。現在開発中の BoSC システ ムは再生系が96ch であるため、フィードバック キャンセラを通常用いるようなリアルタイム適 応フィルタで実現することは難しい [2,3]。そこ で本研究では、逆システム設計により BoSC シ ステムの再生室内に設置した演奏音収音用マイ クロホン位置での音圧が最小となるようにる制 御する手法 [4] を採用し、フィードバックの抑制 を目指す。

2 フィードバック抑制手法

2.1 逆システム設計法

Fig.1 のように原音場における BoSC マイク ロホンの出力信号を $[X_j] (\in \mathbb{C}^{1 \times M})$,再現音場 におけるスピーカからマイクロホンアレイ(以 下,BoSC マイクロホン)への伝達関数を $[G_{ij}] (\in \mathbb{C}^{N \times M})$, $[G_{ij}]$ の逆システムを $[H_{ji}] (\in \mathbb{C}^{M \times N})$ と すると,再生音場における j 番目の BoSC マイ クロホン出力信号 $[Y_j] (\in \mathbb{C}^{1 \times M})$ は

$$[Y_j] = [X_j][H_{ji}][G_{ij}]$$
(1)

となる。ただし、j = 1, ..., M, i = 1, ..., Nで あり、MはBoSCマイクロホンのチャンネル数、 Nはスピーカのチャンネル数である。次にアン サブル演奏が可能な音場共有システムを実現す るために音場再生室内にL個の楽音用マイクロ ホンを設置する場合について考える。すなわち 音圧が最小となる制御点(以下 Null Space)を L個の楽音用マイクロホン位置に生成する。ス ピーカから楽音用マイクロホンへの伝達関数を $[\hat{G}_{ik}] (\in \mathbb{C}^{N \times L})$ とすると再現音場におけるスピー カから BoSC マイクロホンおよび楽音用マイク ロホンへの伝達関数 $[G'_{iq}]$ は $[G_{ij}]$ と $[\hat{G}_{ik}]$ を結合 することにより

$$[G'_{iq}] = [G_{ij} \ \widehat{G}_{ik}] \ (\in \mathbb{C}^{N \times (M+L)})$$
(2)

と表される。ただし、k = 1, ..., Lであり、q = 1, ..., M, M + 1, ..., M + Lである。同様に原音場、再生音場における各マイクロホンからの出力信号は

$$[X'_a] = [X_i \, \widehat{X}_k] \, (\in \mathbb{C}^{1 \times (M+L)}) \qquad (3)$$

$$[Y'_q] = [Y_j \ \widehat{Y}_k] \ (\in \mathbb{C}^{1 \times (M+L)})$$
(4)

となる。







Fig. 1 Block diagram of the sound-field reproduction system with L null spaces at the position of the source microphones.

^{*} Inverse system design method for feedback cancellation and applications to the sound field sharing system. by KOHNO Syunya, INOUE Yusuke, IKEDA Yusuke, WATANABE Yuko, ISE Shiro (Tokyo Denki University/CREST, JST)

ここで望まれるシステムは再生音場における BoSCマイクロホンの出力信号が原音場における BoSCマイクロホンの出力信号と等しくなること と,再生音場における楽音用マイクロホンの出 力信号が0となることである。したがって,

$$[E_{qq}] = [H'_{qi}][G'_{iq}].$$
(5)

ただし, [*E*_{qq}] は

$$[E_{qq}] = \begin{cases} 1 & (q \le M) \\ 0 & (q > M) \end{cases},$$
 (6)

となる逆システム $[H'_{qi}] (\in \mathbb{C}^{(M+L)\times N})$ を求めれ ばよい。これらの関係を用いると Null Space を 生成する場合の再生音場における q 番目のマイ クロホン出力信号 Eq(4) は,

$$[Y'_q] = [X'_q][H'_{qi}][G'_{iq}]$$
(7)

となる。また Null Space を生成しない場合の楽 音用マイクロホンも含めた q 番目のマイクロホ ン出力信号 $[Y_a] (\in \mathbb{C}^{1 \times (M+L)})$ は,

$$[Y_q] = [X_j][H_{ji}][G'_{iq}]$$
(8)

である。

Eq(1)-(8) において M < N および M+L < Nの場合には、逆システムの解は不定となる。この 場合には最小ノルム解を与える Moore-Penrose 型一般逆行列を用いる手法によって逆システム の設計が可能である [5]。

3 実験的検討

3.1 実験条件

Null Space の数 L = 1 としたときの Null Space の位置と抑圧量の関係を検討する。

音響樽内の96個のスピーカと80個のBoSCマ イクロホン間の伝達関数 $[G_{ij}]$ と、スピーカと楽 音用マイクロホン間の伝達関数 $[\hat{G}_{ik}]$ を測定した。 測定信号には65536点のTSP信号を用い、サン プリング周波数48 kHz、量子化ビット数24bit、 同期加算回数10回で測定を行った。Null Space 生成位置としてFig.2に示す音響樽の壁面92箇 所を選び、それぞれの位置に無指向性マイクロ ホン (DPA 4060)を設置した。なお、音響樽の平 断面は九角形であり、Fig.2の上側は縦断面、下 側は展開図である。また、マイクロホン番号3と 5の高さについては扉のある面にはマイクロホ ンを設置しなかった。 92 箇所から任意の k 番目の測定位置を 1 つ選 び、Null Space を 1 つ生成する逆システム $[H'_{qi}]$ を 92 種類設計する。また $[G_{ij}]$ をもとに Null Space を生成しない逆システム $[H_{ji}]$ も設計する。 なお、逆システム設計法には最小誤差緩和アルゴ リズム [6] を採用し、条件数の上限が 30 dB にな るよう特異値を操作した。逆システムは伝達関数 の信号長 2048 点、FFT 長 8192 点で周波数領域 において設計した後、4096 点目を中心に 4096 点 のハニング窓で切り出すことで 4096 点の逆シス テムを設計した。設計した逆システムをもとに、 Eq(7)、(8) における入力信号 $[X'_{q}], [X_{j}]$ をそれぞ れ伝達関数 $[G'_{iq}], [G_{ij}]$ として計算により $[Y'_{q}]$ と $[Y_{q}]$ を求めた。



Fig. 2 Measurement position of the impulse response.

これらの値を用い,各測定位置における Null Space の抑圧量 E を次式により定義した。

$$E = 10 \log_{10} \frac{\sum_{t=0}^{T} |y_{src}[t]|^2}{\sum_{t=0}^{T} |y'_{src}[t]|^2} \text{ [dB]}, \qquad (9)$$

ただし $y_{src}[t]$, $y'_{src}[t]$ はそれぞれ Null Space 非 生成時, Null Space 生成時の楽音用マイクロホ ン出力信号の時間応答, t は時間サンプルである。 なお,シミュレーションにおける伝達関数の信号 長は 2048 点, 逆システム長は 4096 点, Eq(9) 中 の T は 2047 である。

Eq(9) によって求めた各測定位置における抑圧 量を Fig.3 に示す。なお, Fig.3 中の赤色のマー カーは Fig.2 の最も左端のマイクロホンに Null Space を生成した場合の結果のみを示し, 3~5 番目のマイクロホンの高さについては, 抑圧量の 最小値と最大値をそれぞれ"△", "▽"で示した。 Fig.3 より, どの位置においても約 20 dB 抑圧で きることがわかる。また, 水平方向よりも垂直 方向の位置によって抑圧量が変化することがわ かる。

3.2 音場再現精度への影響

BoSC システムは 96 個のスピーカで 80 個の BoSC マイクロホン位置における音圧を制御す るが, Null Space を生成することで制御点が増 え,音場再現領域の再現精度が低下する可能性が ある。そこで制御点数 80 個の場合と Null Space を1つ生成した場合の音場再現領域における再 現精度を SNR により比較した。Null Space 非生 成時の SNR は次式によって定義した。

$$SNR = 10 \log_{10} \frac{\sum_{i=1}^{96} \sum_{q=1}^{80} \sum_{t=0}^{T} |g'_{iq}[t]|^2}{\sum_{i=1}^{96} \sum_{q=1}^{80} \sum_{t=0}^{T} |y_q[t] - g'_{iq}[t]|^2} [dB].$$
(10)

ただし g_{iq}[t], y_q[t] はそれぞれ [G'_{iq}], [Y_q] の時間応 答である。また,Null Space 生成時の SNR は



Fig. 3 Suppression level by simulation.

Eq(10) の $y_q[t]$ に $[Y'_q]$ の時間応答 $y'_q[t]$ を代入し て計算した。その結果, Null Space 非生成時の SNR は 22.9 dB であり,今回測定したどの位置に Null Space を生成した場合でも再現精度の低下 は 0.1 dB 以内であった。したがって Null Space を 1 つ設置することにより音場再現精度は低下 しないと言える。

4 抑圧量の実測

4.1 実測の手順

音場共有システムへの実装に向け,実環境において Null Space の抑圧量を実測した。実測は音源の再生によって行なう。具体的にはまず, Null Space あり/なしの2種類の逆システムをそれぞれ畳み込んだ音源を音響樽で再生し,再生された信号を楽音用マイクロホンで収録する。次に,収録した信号から Eq(9)を用いて抑圧量を算出した。前述の実測したインパルス応答から計算した結果より,抑圧量は水平方向よりも垂直方向の位置によって変化することがわかったので,Null Space 生成位置は Fig.2 下図の最も左側,高さの異なる7箇所のみとした。

自由音場において BoSC マイクロホンの中心 位置と同じ高さ,距離 150 cm の点音源からピン クノイズを出力した場合を想定して原音場にお ける BoSC マイクロホン出力信号を計算し,さ らに逆システムを畳み込むことによりスピーカ への入力信号を求めた。測定を行う前には音響 樽内の BoSC マイクロホンの中央位置に騒音計 を設置し,どの逆システムを用いた場合でも同 一区間での平均音圧レベルが 80dB になるように 音圧を調整した。

4.2 実音源を用いた場合の抑圧量

Fig.2 左図の4番目のマイクロホン位置に Null Space を生成したときと、しないときの音圧レベ ルを Fig. 4 に示す。全帯域で抑圧できているが 中心周波数 8kHz 以上では抑圧量が小さいことが わかる。実用上での抑圧性能を検討するために 原音場としてあるコンサートホールで収録した オーケストラ演奏を用いて実測を行った。上記 と同じマイクロホン位置に Null Space を生成し たときと、しないときの音圧レベルを Fig.5 に示 す。各周波数帯域における抑圧量はピンクノイ ズとほぼ同じであるが、オーケストラは4 kHz 以上での音圧レベルが小さくなるため、全帯域 (O.A.)の抑圧量は大きいことがわかる。 またマイクロホン位置毎の抑圧量(全帯域)を Fig.(6)に示す。点線はピンクノイズ,実線はオー ケストラの場合の抑圧量である。ピンクノイズ の場合は抑圧量は約13 dB前後であるが,オー ケストラの場合は約20 dB以上の抑圧量が得ら れている。またピンクノイズの場合は4番目の マイクロホン位置において抑圧量が最も高いが, オーケストラの場合は5,6,7番目のマイクロ ホン位置において抑圧量が高い。これは原音場 における信号に含まれる高周波数成分の大きさ が影響しているものと考えられる。

5 まとめ

音場共有システムにおけるフィードバック形 成プロセスに着目し、逆システム設計によって フィードバックを抑制する手法を検討した。実測 したインパルス応答から抑圧量を算出した結果, 約 20dB 抑圧できること, Null Space が一つで あれば音場再現精度に影響を及ぼさないことが わかった。実測では高域を多く含まないオーケス トラ演奏を音源とした場合には約 20 dB の抑圧 量が得られたことから、実用可能性があること を確認した。

参考文献

- [1] 伊勢, 音講論 (秋), 3-5-13, 2011.
- [2] Eberhard Hansler, Gerhard Schmidt, "Topic in Acoustic Echo and Noise Contol", Springer, 2006.
- [3] 杉山, 信学誌, 81(3), 266-274, 1998.
- [4] 三野 他, 信学技報, EA, 101(479), 67-74, 2001.
- [5] 神沼他,音学誌, 57(3), 175-183, 2001.
- [6] 開原他,信学技報,105(556),7-12,2006.



Fig. 4 Octave analysis of the observed signal at microphone index 4 when using pink noise as the primary signal.



Fig. 5 Octave analysis of the observed signal at microphone index 4 when using the orchestra as the primary signal.



Fig. 6 Suppression level by actual measurement.